

光电系统 / 小型光电吊舱系列

ZX-GD110 三光吊舱



主要功能：

- 具备红外、可见光两路视频图像输出功能;
- 具备红外、可见光视频输出切换功能;
- 具备红外黑热、白热两种极性切换功能;
- 具备红外图像增强功能;
- 具备角位置随动功能;
- 具备方位、俯仰两框架隔离载体扰动功能;
- 具备实时输出吊舱框架角、角速度、测距等功能。

技术指标

稳定平台

旋转范围	方位	$\pm 120^\circ$	俯仰 $-90^\circ \sim +30^\circ$ (侧挂式)
	或者方位	N x 360°	俯仰 $-110^\circ \sim +30^\circ$ (吊装式)
最大旋转角速度	方位 $\geq 60/s$	俯仰 $\geq 60/s$	
最大旋转角加速度	方位 $\geq 60/s$	俯仰 $\geq 60/s^2$	
跟踪精度	$\leq 1\text{mrad}(1^\circ/2\text{Hz})$		
稳定精度	$\leq 200\text{urad}$		

可见光相机

探测器	CMOS Sensor
分辨率	1920x1080
镜头焦距	16mm
视场角	$26.9^\circ \times 15.3^\circ$
控制功能	曝光、增益、白平衡、光学透雾
识别距离	对0.6mx0.6m的目标 识别跟踪距离 $\geq 100\text{m}$

红外热像仪

探测器	非制冷VOX detector
工作波段	$8\mu\text{m} \sim 14\mu\text{m}$
分辨率	640x512
像元尺寸	$12\mu\text{m}$
镜头焦距	19mm
视场角	$22.8^\circ \times 18.3^\circ$
识别距离	对0.6mx0.6m的目标识别跟踪距离 $\geq 100\text{m}$

激光测距机

测距范围	0.5~100m(对0.6mx0.6m目标)
测距精度	$\pm 0.1\text{m}(10\text{m内}), +1\text{m}(10\text{m外})$

重量

整机重量	$\leq 450\text{g}$ (不含安装转接板)
------	------------------------------

结构尺寸

尺寸	$\leq \varnothing 110\text{mm}$ (球径) x 145mm (高度)
----	--